PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2002-050667

(43)Date of publication of application: 15.02.2002

(51)Int.CI.

H01L 21/68 B65G 1/00 B65G 49/06 B65G 49/07 H01L 21/02 H01L 21/027

(21)Application number: 2000-236359

. 2000–230339

(71)Applicant : CANON INC

(22)Date of filing:

04.08.2000

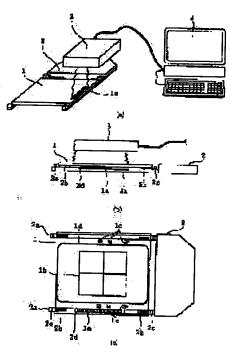
(72)Inventor: MATSUMOTO TAKESHI

(54) SUBSTRATE TRANSFER APPARATUS, SEMICONDUCTOR MANUFACTURING APPARATUS, AND SEMICONDUCTOR DEVICE MANUFACTURING METHOD

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To enable quick reading of an information code of a substrate, such as reticles or wafers during its transfer or storage on shelf, to thereby improve the maintenance of the substrate and the reliability of a substrate transfer system with high efficiency.

SOLUTION: A bar code 1a, indicative of information about a reticle (transparent substrate), is marked at a position of the substrate vertically overlapped with a transport hand 2, which transfers the reticle 1 while holding it, and a reflector 2d is provided at a location of the hand 2 corresponding to the bar code 1a. During the transfer of the reticle 1 held by the hand 2, a bar code reader which includes an illuminator and a detector reads out the bar code 1a, by illuminating the code 1a with the illuminator and detecting light reflected from the reflector 2d by the detector. The illuminator and detector of the bar code reader may also be separated therefrom and positioned, so as to surround the reticle and counterposed thereto, for reading the bar code in a transparent manner.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection] [Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection] [Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公別番号 特開2002-50667 (P2002-50667A)

(43)公開日 平成14年2月15日(2002.2.15)

(51) Int.Cl. ⁷		識別記号		FΙ				·-マコード(参考)
H01L	21/68			H01L	21/68		Α	3 F O 2 2
B65G	1/00	5 3 5		B65G	1/00		5 3 5	5 F O 3 1
	49/06	•			49/06		Α	5 F O 4 6
	49/07				49/07		E	
H01L	21/02			H01L	-		Α	
			審査請求	卡請求 請求	R項の数19	OL	(全 14 頁)	最終頁に続く

(21)出願番号

特顧2000-236359(P2000-236359)

(22)出題日

平成12年8月4日(2000.8.4)

(71)出職人 000001007

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72) 発明者 松本 健

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キャ

ノン株式会社内

(74)代理人 100095991

弁理士 阪本 善朗

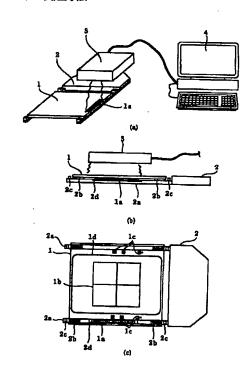
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 基板搬送装置、半導体製造装置および半導体デバイス製造方法

(57)【要約】

【課題】 レチクルやウェハ等の基板の搬送中あるいは 保管状態にある基板の基板情報コードを速やかに読み取 ることができ、基板の管理や基板搬送システムの信頼性 の向上および効率化を図る。

【解決手段】 レチクル(透明基板)に関する情報をもつパーコード1 a は、レチクル1を搬送ハンド2により保持して搬送する際に搬送ハンド2と上下方向に重なる部位に刻印し、搬送ハンド2におけるパーコード1 a に対応する部位に反射部2 d を設け、レチクル1が搬送ハンド2に保持されて搬送される際に、照明部と検出部からなるパーコードリーダー3により照明部からパーコード1 a を照射し反射部2 d からの反射光を検出部にて検出してパーコード1 a を読み取る。また、パーコードリーダーの照明部と検出部を分離して、レチクルを挟んで対向するように配置してパーコードを透過型で読み取ることもできる。



層.

【特許請求の範囲】

【請求項1】 透明基板を搬送ハンド上に保持して搬送する基板搬送手段と透明基板に刻印されているコードを読み取るための照明部と検出部とからなるコード読み取り手段を備える基板搬送装置において、前記透明基板のコードは、該透明基板が前記搬送ハンド上に保持され搬送される際に前記搬送ハンドと上下方向に重なる部位に刻印されており、前記透明基板が前記搬送ハンドに保持された状態で前記コード読み取り手段によって読み取られることを特徴とする基板搬送装置。

【請求項2】 前記搬送ハンドにおける透明基板に刻印されているコードと上下方向に重なる場所に反射部を設け、前記コード読み取り手段の照明部と検出部は、前記搬送ハンドに保持され搬送される透明基板の上方に配置され、前記照明部から照明光を透明基板のコードに照射し、前記反射部からの反射光を前記検出部にて検出して該透明基板のコードを読み取ることを特徴とする請求項1記載の基板搬送装置。

【請求項3】 前記コード読み取り手段は、前記搬送ハンドにより保持される透明基板の搬送経路上に設けられ 20ていることを特徴とする請求項2記載の基板搬送装置。

【請求項4】 前記コード読み取り手段は、前記基板搬送手段に一体的に設けられ、該基板搬送手段と一体状態で移動しうるように構成されていることを特徴とする請求項2記載の基板搬送装置。

【請求項5】 前記搬送ハンドに設けられた反射部は、ミラーまたは白テーブを貼り付けることにより、あるいは鏡面加工により、あるいはコーナーキューブを設けることにより構成されていることを特徴とする請求項2ないし4のいずれか1項に記載の基板搬送装置。

【請求項6】 前記コードを照射する照明光として、LEDまたは半導体レーザーが用いられることを特徴とする請求項1ないし5のいずれか1項に記載の基板搬送装置。

【請求項7】 前記コード読み取り手段における照明部と検出部を分離し、該照明部と検出部のいずれか一方を、前記搬送ハンドにおける透明基板に刻印されているコードと上下方向に重なる場所に配設し、前記照明部と検出部の他方を透明基板を挟んで対向する位置に配設し、前記照明部により照明光を透明基板のコードに照射し、前記検出部により透明基板のコードを該透明基板を透過してきた光を検出して読み取ることを特徴とする請求項1記載の基板搬送装置。

【請求項8】 前記搬送ハンドに保持された透明基板を挟んで配設される前記照明部と検出部のいずれか一方は、前記搬送ハンドにより保持されて搬送される透明基板の搬送経路上に設定されていることを特徴とする請求項7記載の基板搬送装置。

【請求項9】 前記コード読み取り手段における照明部と検出部を分離し、該照明部と検出部のいずれか一方

を、前記搬送ハンドにおける透明基板に刻印されているコードと上下方向に重なる場所に配設し、前記照明部と検出部の他方を透明基板を挟んで対向するように前記基板搬送手段上に一体的に配設して、前記照明部により照明光を透明基板のコードを該透明基板を透過してきた光を検出して読み取ることを特徴とする請求項1記載の基板搬送装

【請求項10】 透明基板を搬送ハンド上に保持して搬 30 送する基板搬送手段と透明基板が前記搬送ハンドに保持 された状態で該透明基板に刻印されているコードを読み 取るための照明部と検出部とからなるコード読み取り手 段を備える基板搬送装置において、前記コード読み取り 手段は、前記基板搬送手段と一体状態で移動しうるよう に該基板搬送手段上に一体的に配設され、前記搬送ハン ド上に透明基板を保持した状態で該透明基板のコードの 読み取りを行うことを特徴とする基板搬送装置。

【請求項11】 前記読み取り手段は、透明基板のコードを照射する照明部と透明基板を透過した光を受光する検出部とに分離され、前記照明部と検出部は、透明基板を挟んで対向する位置にそれぞれ配設されているととを特徴とする請求項10記載の基板搬送装置。

【請求項12】 前記基板搬送手段は、少なくとも2箇所以上の基板収納部から透明基板を搬出し処理部へ搬送することを特徴とする請求項1ないし11のいずれか1項に記載の基板搬送装置。

【請求項13】 前記透明基板がレチクルであることを 特徴とする請求項1ないし12のいずれか1項に記載の 基板搬送装置。

10 【請求項14】 請求項1ないし13のいずれか1項に 記載の基板搬送装置と半導体露光手段を有することを特 徴とする半導体製造装置。

【請求項15】 請求項14記載の半導体製造装置において、ディスプレイと、ネットワークインターフェイスと、ネットワークアクセス用ソフトウェアを実行するコンピュータとをさらに有し、半導体露光装置の保守情報をコンピュータネットワークを介してデータ通信することを可能にした半導体製造装置。

【請求項16】 前記ネットワークアクセス用ソフトウェアは、前記半導体露光装置のベンダーもしくはユーザーが提供する保守データベースにアクセスするためのユーザーインターフェースを前記ディスプレイ上に提供し、前記コンピュータネットワークに接続されたインターネットまたは専用線ネットワークを介して該データベースから情報を得ることを可能にする請求項15記載の半導体製造装置。

【請求項17】 請求項14ないし16のいずれか1項 に記載の半導体製造装置を含む各種プロセス用の製造装 置群を半導体製造工場に設置するステップと、前記製造 50 装置群を用いて複数のプロセスによって半導体デバイス

を製造するステップとを有することを特徴とする半導体 デバイス製造方法。

【請求項18】 前記製造装置群をローカルエリアネッ トワークで接続するステップと、前記ローカルエリアネ ットワークと前記半導体製造工場外の外部ネットワーク であるインターネットまたは専用線ネットワークとの間 で、前記製造装置群の少なくとも1台に関する情報をデ ータ通信するステップとをさらに有することを特徴とす る請求項17記載の半導体デバイス製造方法。

【請求項19】 前記データ通信によって、半導体デバ 10 イスの製造者または前記半導体製造装置の供給者が提供 するデータベースに前記外部ネットワークを介してアク セスして前記製造装置の保守情報を得、あるいは前記半 導体製造工場とは別の半導体製造工場との間で前記外部 ネットワークを介してデータ通信して生産管理を行うと とを特徴とする請求項18記載の半導体デバイス製造方

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、フォトマスクやレ チクル、ウエハ、あるいはガラスプレート等の板状基板 やそれらが収納されたカセット、キャリア等の基板収納 容器を扱う半導体製造装置に関し、特に、板状基板や基 板収納容器の搬送および管理の自動化のために、それら を識別するためなどの基板に関する情報を含んだコード を基板自体に刻印し、装置内でそれらを読み取ることに より、基板を管理し処理する基板搬送装置、ならびに半 導体製造装置および半導体デバイス製造方法に関するも のである。

[0002]

【従来の技術】半導体製造装置等においては、フォトマ スク、レチクル、ウエハあるいはガラスプレート等の板 状基板への異物付着を防止するために、また、生産性の 向上のために、半導体製造装置間や装置内での基板やそ れらを収納するカセット、キャリア等の基板収納容器を 自動的に搬送する基板搬送装置が用いられている。

【0003】それらの基板搬送装置において、製造工程 **どとに必要なレチクル等の基板を正しく選別して迅速に** 供給するために、そして、より信頼性の高い基板の管 理、運用を目的として、基板または基板を収納した基板 40 収納容器に、その基板に関する情報をもつパターン化さ れたコードを刻印し、基板ストッカまたは各工程、各装 置等にてそれらを読み取ることにより、基板の登録や確 認を行っている。

【0004】これまでは、レチクル等の基板管理の信頼 性を髙めるために、特公平1-58859号公報に開示 されているように、カセットとレチクルを対で管理し、 カセットとレチクルそれぞれに刻印されたコードを照合 することにより運用されていた。

等の基板の材質は透明ガラス材質であり、レチクルの中 心部には露光に用いるパターンが刻印され、レチクルに 関する情報をもつコードはこのパターンの周辺部に刻印 されている。パターンやコードはクロムなどにより形成 されており、さらに露光時に悪影響を与えないように表 面に反射防止膜が形成されているため、光を照射した際 の反射率が低く、一般的に用いられている反射型の読み 取り方法では、コードのパターン部とレチクル基板との コントラストが悪く、読み取りが不安定になるという問 題があった。

【0006】との問題を解決するために、特開平7-6 6118号公報や特開平10-149983号公報に開 示されているような、投光部と受光部を分離した透過型 方式のレチクルコード読取装置などが用いられている。 また、これらの読み取りは、レチクルを保管部から処理 部へ搬送する際に、専用の読み取り位置にて搬送ハンド 上にレチクルを保持した状態で行われていた。

【0007】従来の透過型バーコード読み取り方法につ いて、図12を参照して説明する。図12の(a)およ 20 び(b)において、91は透明ガラス材質で形成される レチクルであり、その下面には、半導体露光に用いられ るパターン部91b、パターン部91bの余白部に形成 される露光時の各種アライメントに用いられるアライメ ントマーク91c、およびレチクルコードとしてのバー コード91aがクロム等で刻印されている。92は、レ チクル91をレチクル収納キャリア等から取り出して露 光装置本体へ搬送する搬送ハンドであって、不図示の駆 動装置により、水平方向および上下方向に移動可能に構 成されており、その一対の保持アーム92a上にはそれ 30 ぞれレチクルを真空吸着保持する吸着パッド92bとレ チクルの位置ズレを防止するレチクルストッパー92c がそれぞれ設けられている。バーコード読み取り手段9 3は、レチクル上のパーコードを照明する照明部93a と、パーコードの読み取りを行う受光部が内蔵されたバ ーコードリーダー93bとで構成され、バーコードリー ダー93bにより読み取られたレチクル91のバーコー ド91aは電気信号に変換されてターミナルに送られ、 レチクルIDとしてレチクルを露光する際の各種パラメ ータの設定などに利用される。

【0008】バーコード91aの読み取りに際して、レ チクル91は、搬送ハンド92に保持された状態でバー コードリーダー93bの上方の専用の読み取り位置へ搬 送される。このとき、レチクル91上のバーコード91 aは、図12の(b)に示すように、搬送ハンド92の 保持アーム92aに重ならないように配置されている。 読み取り位置において、照明部93aから照射された光 は、クロム等で形成されているバーコード91aのバー 部分では遮光され、パーコード検出部では影となり、バ ーコード91aのスペース部分はレチクルの透明ガラス 【0005】また、このような装置において、レチクル 50 部分であるので、照明光は透過し、バーコードリーダー

20

93bの検出部上へパーコードが投影される。 これによ り、レチクル91のバーコード91aが読み取られてい る。

【0009】また、近年、SMIF方式のレチクル搬送 システムが導入されており、このSMIF方式のレチク ル搬送システムについて説明する。次世代のギガビット 世代を考えた時の異物管理レベルの上昇および近年の効 率化の要求により、現在のクリーンルーム全体をダウン フローにて清浄化する方式の場合、設備のランニングコ ストが増大するという観点から、清浄空間の局所化が必 10 要とされ、特公平5-66733号公報に提唱されてい SSMIF (Standardized Mechan ical Interface) に代表されるミニエン バイラメントの思想が提案されるようになってきた。 【0010】図10は現在既に実施されているSMIF 方式の半導体露光装置の概略図であり、図11の(a) ~(d)はSMIF方式の半導体露光装置におけるレチ

クルの受渡し状態を示す模式図である。 【0011】SMIF方式の半導体露光装置の周辺環境 は、チャンバー60により、クリーンルーム内のチャン パー外環境と分離され、温度、気圧、清浄度等が管理さ れている。チャンバー60の水平部には複数個のロード ポート61が配設されており、レチクルをチャンバー6 0内へ導入するには、レチクルSMIFポッド50をロ ードポート61上に載置することにより行う。レチクル SMIFポッド50は、図11に図示するように、複数 枚のレチクル51を収納するレチクルキャリアライブラ リ54を保持するキャリア本体52とキャリア本体52 の下方開口部を閉鎖するポッドドア53を備えており、 とのレチクルSMIFポッド50をロードポート61の 30 ロードボートドア62上へセットし(図11の(b)参 照)、その後、ロードボートドア62に内蔵されている ロック解除機構により、ポッドドア53のロックを解除 し、図11の(c)に図示するように、ポッドドア53 とロードポートドア62を一体状態で保持したまま、エ レベータ機構部63によりレチクル51を複数枚収納し ているレチクルキャリアライブラリ54ごとキャリア本 体52内から下方へ引き抜くことにより、レチクルキャ リアライブラリ54はチャンパー60内に導入され、レ チクルキャリアライブラリ54内に収納されているレチ クル51は、図11の(d)に図示するように、チャン バー60内でレチクル搬送ロボット55によるロードお よびアンロードを可能にしている。なお、レチクル撤送 ロボット55は、レチクルを吸着保持する搬送ハンド5 6、搬送ハンド56を駆動するロボット本体部57、お よびロボット本体57を上下に駆動させる2軸駆動部5 8等を備えている。

【0012】また、このSMIF方式においては、一枚 のレチクルを装置内で使用している際に、その使用中の

を別の装置で使用することになった場合に、キャリアを **装置から取り外**してしまうため、現在使用中のレチクル を使用後仮置きしておくなどの目的や、レチクル管理の フレキシビリティを髙めるために、レチクルを複数枚収 納するレチクルライブラリ(図10において符号65で 示す)が設けられている。

[0013]

【発明が解決しようとする課題】前述した従来例では、 搬送ハンド上にて透過でレチクルコードの読み取りを行 うため、レチクルを保持する保持アームは光を透過しな いので、保持アームと上下方向に重なるレチクル部分に は、コードを配置することができなかった。さらに、レ チクルコードは、アライメントマーク等と干渉しないよ うに配置することが必要であることから、コードの配置 場所は制約され、基板情報コードの容量を大きくすると とができなかった。

【0014】さらに、前述した従来例のように、レチク ルとカセットを対で管理する場合、ASICなどのよう にレチクルの種類が多種多様になると、それに伴いカセ ット数も多くなり管理が複雑になるという問題点があっ た。また、カセットとレチクルを対で管理しない方法と しては、特開平11-65093号公報に開示されてい るように、カセット内のレチクル上のコードを直接読み 取る方法もあるが、SMIF方式などのように一つのキ ャリアに複数枚のレチクルが収納されている場合や、レ チクルライブラリ内のレチクルのレチクルコードを確認 したい場合等において、通常レチクルは狭いビッチで上 下に積み重なった状態で配置されており、レチクル平面 上のパターン周辺部に刻印されているコードをレチクル 収納キャリア内に収納した状態で読み取ることは不可能 であり、その場合は、レチクルをレチクル収納キャリア から一旦引き出し、専用のコード読み取り位置へレチク ルを搬送してからコードの読み取りを行う必要があり、 コードの読み取りに時間がかかるという問題点があっ

【0015】そこで、本発明は、前述した従来技術の有 する未解決の課題に鑑みてなされたものであって、レチ クル、ウエハ等の基板の搬送中あるいは保管状態にある 基板のコードを速やかに読み取ることができ、基板の管 40 理や基板搬送システムの信頼性の向上および効率化を図 ることができ、さらには、基板における基板情報コード の容量を大きくすることを可能にし基板の管理運用の自 由度を増大させることができる基板搬送装置を提供する とともに、該基板搬送装置を組み込んだ半導体製造装置 および半導体デバイス製造方法を提供することを目的と するものである。

[0016]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するた め、本発明の基板搬送装置は、透明基板を搬送ハンド上 レチクルと同じキャリアに収納されている他のレチクル 50 に保持して搬送する基板搬送手段と透明基板に刻印され

ているコードを読み取るための照明部と検出部とからな るコード読み取り手段を備える基板搬送装置において、 前記透明基板のコードは、該透明基板が前記搬送ハンド 上に保持され搬送される際に前記搬送ハンドと上下方向 に重なる部位に刻印されており、前記透明基板が前記搬 送ハンドに保持された状態で前記コード読み取り手段に よって読み取られることを特徴とする。

【0017】本発明の基板搬送装置において、前記搬送 ハンドにおける透明基板に刻印されているコードと上下 方向に重なる場所に反射部を設け、前記コード読み取り 手段の照明部と検出部は、前記搬送ハンドに保持され搬 送される透明基板の上方に配置され、前記照明部から照 明光を透明基板のコードに照射し、前記反射部からの反 射光を前記検出部にて検出して該透明基板のコードを読 み取ることが好ましい。

【0018】本発明の基板搬送装置において、前記コー ド読み取り手段は、前記搬送ハンドにより保持される透 明基板の搬送経路上に設けられていることが好ましい。 【0019】本発明の基板搬送装置において、前記コー ド読み取り手段は、前記基板搬送手段に一体的に設けら れ、該基板搬送手段と一体状態で移動しうるように構成 されていることが好ましい。

【0020】本発明の基板搬送装置において、前記搬送 ハンドに設けられた反射部は、ミラーまたは白テープを 貼り付けることにより、あるいは鏡面加工により、ある いはコーナーキューブを設けることにより構成すること ができ、また、前記コードを照射する照明光として、L EDまたは半導体レーザーを用いることができる。

【0021】本発明の基板搬送装置において、前記コー 明部と検出部のいずれか一方を、前記搬送ハンドにおけ る透明基板に刻印されているコードと上下方向に重なる 場所に配設し、前記照明部と検出部の他方を透明基板を 挟んで対向する位置に配設し、前記照明部により照明光 を透明基板のコードに照射し、前記検出部により透明基 板のコードを該透明基板を透過してきた光を検出して読 み取ることが好ましい。

【0022】本発明の基板搬送装置において、前記搬送 ハンドに保持された透明基板を挟んで配設される前記照 明部と検出部のいずれか一方は、前記搬送ハンドにより 保持されて搬送される透明基板の搬送経路上に設定され ていることが好ましい。

【0023】本発明の基板搬送装置において、前記コー ド読み取り手段における照明部と検出部を分離し、該照 明部と検出部のいずれか一方を、前記搬送ハンドにおけ る透明基板に刻印されているコードと上下方向に重なる 場所に配設し、前記照明部と検出部の他方を透明基板を 挟んで対向するように前記基板搬送手段上に一体的に配 設して、前記照明部により照明光を透明基板のコードに 照射し、前記検出部により透明基板のコードを該透明基 50 板を透過してきた光を検出して読み取ることが好まし

【0024】本発明の基板搬送装置は、透明基板を搬送 ハンド上に保持して搬送する基板搬送手段と透明基板が 前記搬送ハンドに保持された状態で該透明基板に刻印さ れているコードを読み取るための照明部と検出部とから なるコード読み取り手段を備える基板搬送装置におい て、前記コード読み取り手段は、前記基板搬送手段と一 体状態で移動しうるように該基板搬送手段上に一体的に 配設され、前記搬送ハンド上に透明基板を保持した状態 で該透明基板のコードの読み取りを行うことを特徴とす

【0025】本発明の基板搬送装置において、前記読み 取り手段は、透明基板のコードを照射する照明部と透明 基板を透過した光を受光する検出部とに分離され、前記 照明部と検出部は、透明基板を挟んで対向する位置にそ れぞれ配設されていることが好ましい。

【0026】本発明の基板搬送装置においては、前記基 板搬送手段は、少なくとも2箇所以上の基板収納部から 透明基板を搬出し処理部へ搬送するように構成すること ができ、また、前記透明基板としてレチクルを適用する ととができる。

【0027】本発明の半導体製造装置は、前述した基板 搬送装置と半導体露光手段を有することを特徴とする。 【0028】本発明の半導体製造装置においては、ディ スプレイと、ネットワークインターフェイスと、ネット ワークアクセス用ソフトウェアを実行するコンピュータ とをさらに有し、半導体製造装置の保守情報をコンピュ ータネットワークを介してデータ通信することを可能に ド読み取り手段における照明部と検出部を分離し、該照 30 することが好ましく、また、前記ネットワークアクセス 用ソフトウェアは、前記半導体製造装置のベンダーもし くはユーザーが提供する保守データベースにアクセスす るためのユーザーインターフェースを前記ディスプレイ 上に提供し、前記コンピュータネットワークに接続され たインターネットまたは専用線ネットワークを介して該 データベースから情報を得ることを可能にすることが好 ましい。

> 【0029】さらに、本発明の半導体デバイス製造方法 は、前述した半導体製造装置を含む各種プロセス用の製 造装置群を半導体製造工場に設置するステップと、前記 製造装置群を用いて複数のプロセスによって半導体デバ イスを製造するステップとを有することを特徴とする。 【0030】本発明の半導体デバイス製造方法において は、前記製造装置群をローカルエリアネットワークで接 続するステップと、前記ローカルエリアネットワークと 前記半導体製造工場外の外部ネットワークであるインタ ーネットまたは専用線ネットワークとの間で、前記製造 装置群の少なくとも1台に関する情報をデータ通信する ステップとをさらに有することが好ましい。

【0031】本発明の半導体デバイス製造方法において

30

は、前記データ通信によって、半導体デバイスの製造者 または前記半導体製造装置の供給者が提供するデータベ ースに前記外部ネットワークを介してアクセスして前記 製造装置の保守情報を得、あるいは前記半導体製造工場 とは別の半導体製造工場との間で前記外部ネットワーク を介してデータ通信して生産管理を行うことが好まし

[0032]

【作用】本発明によれば、レチクルやウエハ等の透明基 方向に重なる部分へ基板情報に関するコードの配置を行 うことができるため、アライメントマーク等との干渉な どに対してコード配置の自由度が増し、さらには基板情 報コードの容量が大きく取れるため、レチクル等の基板 の管理運用の自由度を増す効果がある。

【0033】また、コード読み取り手段を基板搬送手段 と一体状態で移動可能なように構成することにより、常 にどの位置においても、保管状態の基板あるいは搬送中 の基板のコードを速やかに読み取ることができるため、 自由度が高く柔軟性があり、かつ信頼性の高い基板搬送 20 システムを実現できる。

【0034】このように、半導体製造に際して、レチク ル、ウエハ等の基板やそれらを収納したカセット、キャ リア等の管理、搬送システムの信頼性の向上および効率 化を図ることができ、半導体製造の自動化を促進し生産 性の向上に大きく貢献することができる。

[0035]

【発明の実施の形態】本発明の実施の形態を図面に基づ いて説明する。

【0036】本発明による基板搬送装置の一実施例とし て、半導体製造装置に組み込まれるレチクル搬送装置に ついて、図1を参照して説明する。

【0037】図1の(a)は、本発明に基づくレチクル 搬送装置におけるパーコード読み取り部の概要を示す概 略図であり、同(h)は、本発明に基づくレチクル搬送 装置におけるバーコード読み取り部の側面図であり、同 (c)は、本発明に基づくレチクル搬送装置においてレ チクルを保持した状態の搬送ハンドの平面図であり、特 にレチクルと搬送ハンドの関係を示す。

【0038】図1において、1は、透明ガラス材質で形 成されたレチクルであり、レチクル1の下面には、レチ クルの露光パターン等に関する情報コードとしてのバー コードlaと、半導体露光に用いられるパターン部lb と、露光時に各種アライメントに用いられるアライメン トマーク1 cがクロムにより刻印されている。また、1 dはレチクルパターン面に直接異物が付着しないように パターン面からスタンドオフした位置に設けられている ペリクル膜を支持するペリクルフレームである。2は、 レチクル 1 をレチクル収納キャリア(図 1 には不図示)

するための搬送装置の搬送ハンドであって、駆動機構 (不図示) により、水平方向および上下方向に移動可能 に構成されており、搬送ハンド2の一対の保持アーム2 aの上には、それぞれ、レチクル 1 を真空吸着保持する ための吸着パッド2bと、レチクル1の位置ズレを防止 するストッパー2cが配設され、さらに、レチクル1を 吸着保持した際にレチクル1のバーコード11の背面に くる位置に反射部2 dが設けられている。

10

【0039】3は、レチクルコードを照明する照明部と 板において、従来は配置できなかった搬送ハンドと上下 10 レチクルコードの読み取りを行う検出部とが内蔵されて いるバーコードリーダーであり、バーコードリーダー3 により読み取られたレチクル1のバーコード1aは、電 気信号へ変換されてターミナル4に送られ、レチクル1 Dとしてレチクルを露光する際の各種パラメータの設定 などに利用される。との際のパラメータファイルは、レ チクルIDに基づいてオンラインにより上位のホストコ ンピュータより伝送されるか、あるいはターミナル8内 に予め収められているファイルを用いるようなシステム を組むこともできる。

> 【0040】次に、以上のように構成されるレチクル搬 送装置におけるレチクルバーコードの読み取りの詳細を 説明する。

> 【0041】レチクル1を搬送ハンド2により搬送する 際に、レチクル1は、搬送ハンド2のストッパー2cに より位置規制されて吸着パッド2bにより吸着保持され る。このとき、レチクル1のバーコード1aは、搬送ハ ンド2に設けられている反射部2dに上下方向に重なっ た状態となる。そして、レチクル1が搬送ハンド2に吸 着保持されてバーコードリーダー3の下へ位置付けられ ると、バーコードリーダー3によるレチクルコードの読 み取りが行われる。すなわち、バーコードリーダー3の **照明部から発せられる照明光はレチクル I のバーコード** 1aを照射し、この照明光は、クロムで形成されている バーコード 1 a のバー部分の表面に形成された酸化クロ ム等の反射防止膜により吸収され、バーコードlaのス ペース部分はレチクル1の透明ガラス部であるので照明 光は透過し、背面に設けられている搬送ハンド2の反射 部2dにて反射し、再度パーコード1aのスペース部分 を透過して検出部上に投影される。このようにして、バ ーコードリーダー3により、バーコードのパターンが検 出されて読み取られ、このパターンは電気信号へ変換さ れてターミナル4に送られる。

【0042】ととで、照明光としては、LEDなどによ る一括照射や半導体レーザーなどによるスキャン照射な どを用いることができる。また、検出部としては、バー コードの場合は一般的なCCDラインセンサーが用いら るが、二次元のCCDカメラなどを用いて、二次元コー ドと併用で読み取れるようにすることもできる。

【0043】また、反射部2dの部材としては、ミラー から取り出して露光装置本体(図 1 には不図示)へ搬送 50 やハンド表面を鏡面加工して直接照明光を反射するよう にしてもよいが、バーコードリーダーの位置調整が厳密 になるため、白いテープなどを貼り付けることにより散 乱光を発するようにしても良く、さらに、ピッチの細か いコーナーキューブなどを設けても良い。

【0044】また、図1の(b)において、コード読み 取り手段の照明部と検出部を分離して、コード検出部を 搬送ハンド2内の反射部2dの位置に設け、コード照明 部をパーコードリーダー3の位置に設けることによっ て、従来例のように透過型でのバーコードの読み取りを 行えるようにすることもできる。さらにまた、搬送ハン 10 用いて説明する。 ド2内の反射部2dの位置にLEDなどの照明部を内蔵 させ、バーコードリーダー3側には検出部のみを設ける ことにより、同様に、透過型のバーコード読み取りを行 えるようにすることもできる。

【0045】次に、前述したレチクル搬送装置を内蔵す るSMIF方式の半導体露光装置におけるレチクルの流 れを、図2を参照して、説明する。なお、図2はSMI F方式の半導体露光装置における内部でのレチクルの流 れを示すための概略構成図である。

【0046】半導体露光装置の周辺環境は、図10に示 20 すように、チャンバーにより、クリーンルーム内のチャ ンバー外環境と分離され、温度、気圧、清浄度等が管理 されている。レチクルは、図11の(a)ないし(d) に示すと同様に、レチクルキャリアライブラリに収納さ れた状態で、チャンバーの水平部に複数個配置されたロ ードポートにセットされ、レチクルは、レチクルキャリ アライブラリとともに、ロードポート上のレチクルSM IF ポッドから下方へ引き出されて、チャンバー内に導 入された後、レチクルのロード、アンロードを行うため のレチクル搬送手段により搬出されるようになる。

【0047】レチクルキャリアライブラリ11に収納さ れているレチクル1は、チャンバー内のレチクル搬送手 段の搬送ハンド2の伸縮により、搬送ハンド2に吸着保 持され、レチクルキャリアライブラリ11から取り出さ れ、半導体露光装置へ搬送される。その搬送途中におい て、レチクル1がバーコードリーダー3の下方に移送さ れたときに、バーコードリーダー3により、図1を用い て説明したと同様に、レチクル1上のパーコード1aが 読み取られ、その情報は電気信号へ変換されてターミナ る。その後、レチクルアライメントステーション12で レチクルステージ13に対しての位置合わせが行われて から、レチクルステージ13へ送り込まれ露光に用いら れる。なお、14は露光投影光学系であり、15はウェ ハステージである。また、16はレチクル1上のゴミを 検査するゴミ検査装置であり、レチクル1をレチクルス テージ12へ搬送する搬送途中にレチクル1上にゴミが 付着していないかどうかを検査する。17は、レチクル 自体を複数枚保管可能なレチクルライブラリであり、チ

きる機構を備えている。また、レチクルライブラリ17 はレチクルステージ13により近い位置に配置するのが 好ましく、予め使うレチクルのスケジュールが分かって いる場合は、レチクルをレチクルキャリアライブラリ1 1より先送りしてゴミ検査を終了したものをレチクルキ ャリアライブラリ17へ待機させておくことにより、レ チクルの交換時間を短縮でき、効率的なレチクルマネー ジメントを行うことができる。

12

【0048】次に、本発明の他の実施例について図3を

【0049】図3に図示する実施例は、レチクルのバー コードを読み取るバーコードリーダーを、レチクルを搬 送するレチクル搬送手段と一体状態で移動可能なように 構成するものであり、このように構成することによっ て、レチクルをキャリアから引き出してから直ぐにバー コードを読み取ることができるため、従来のように専用 のバーコード読み取り位置を設けてそとまでレチクルを 移動させる必要がなくなり、スペース的な点と搬送時間 の点でメリットがある。

【0050】図3において、20はレチクルを搬送する 搬送手段としての搬送ロボットであって、搬送ロボット 20は、ハンドの伸び方向のR軸と回転方向の θ 軸の2軸駆動を行うことができるスカラー型三関節ロボット本 体 (以下、単にR θ ロボットという) 2 1 と、レチクル を吸着保持する搬送ハンド22と、R θロボット21を 上下に駆動させる2軸駆動部23とから構成され、31 はレチクル10上のバーコードを読み取るバーコードリ ーダーであり、パーコードリーダー31はブラケット2 4を介してR θ ロボット21上に配置されており、R θ 30 ロボット21と一体状態で移動可能に設けられている。 バーコードリーダー31は、R θ ロボット21が搬送ハ ンド22によりレチクルキャリアライブラリ54からレ チクル10を引き出す途中、または搬送ハンド22が完 全に縮んだ状態で、搬送ハンド22上に保持されている レチクル10のパーコードが読み取れる位置に配置され ている。なお、本実施例におけるレチクル10および搬 送ハンド22は、図1を参照して説明した実施例におけ るレチクル 1 および搬送ハンド 2 と同様に構成されてお り、レチクル10のバーコードは、レチクル10が搬送 ル4に送られ、レチクルIDの登録または確認が行われ 40 ハンド22に吸着保持される際に、搬送ハンド22に設 けられた反射部に上下方向に重なるように形成されてい る。また、レチクルSMIFポッド50、レチクルキャ リアライブラリ54、ロードポート61およびエレベー タ機構部63等の構成は、図10および図11の(a) ~(d) に図示する構成と同様である。

【0051】以上のように構成する本実施例において は、例えば、図3の(b) に示すように、R θロボット 21が搬送ハンド22によりレチクルキャリアライブラ リ54からレチクル10を引き出し、搬送ハンド22が ャンバー開放時には収納したレチクルの清浄度が管理で 50 完全に縮んだ状態で、搬送ハンド22に吸着保持されて

いるレチクル10は、バーコードリーダー31の下方に 位置し、バーコードリーダー31の照明部から発せられ る照明光はレチクル10のパーコードを照射し、レチク ルバーコードの背面に設けられている搬送ハンド22の 反射部にて反射する光が検出部上に投影され、バーコー ドのパターンが検出されて読み取られる。このように、 本実施例では、レチクル10を搬送ハンド22により吸 着保持することによって、レチクル10のパーコードを 常にどの位置でも読み取ることができるので、図3に図 搬出時のみではなく、予めチャンバー60内のレチクル ライブラリ(図2において符号17で示す)に収納して おいたレチクルをレチクルステージへロードする際や、 露光終了後のレチクルをアンロードする時などに、バー コードを読むようにすることもできる。

【0052】また、レチクルキャリアライブラリ内やレ チクルライブラリ内に収納されている全てのレチクルⅠ Dを確認したい場合、従来は、レチクルをコード読み取 り位置へ搬送してからコードを読み取り、コードの読み 取りが完了したレチクルをレチクルキャリアライブラリ やレチクルライブラリへ収納してから次のレチクルをコ ード読み取り位置へ搬送するというように、一つ一つの レチクルを搬送しなければならなく、多大の時間を要し ていた。しかし、本実施例を適用することにより、図3 に示すように、搬送ロボット20をレチクルキャリアラ イブラリ54の前から移動させることなく、搬送ハンド 22のR軸の伸び縮みとレチクル10の受け取りおよび 受け渡しの上下の動きのみで行うことができるため、レ チクルキャリアライブラリ54等のレチクル収納部内の 全てのレチクル10の迅速なコードの読み取りを行うと とが可能となる。これらは、なんらかのトラブルなどに よって装置がダウンして内部に収納しているレチクル情 報を失った場合などに、迅速なレチクルコードの確認を 行うのに特に有効である。

【0053】なお、本実施例においても、前述した実施 例と同様に、コード読み取り手段の照明部と検出部を分 離して、搬送ハンド22内の反射部の位置に検出部を設 け、バーコードリーダー31の位置に照明部を設けるこ とによって、あるいはまた、搬送ハンド22内の反射部 の位置にLEDなどの照明部を内蔵させ、バーコードリ ーダー31側には検出部のみを設けることにより、透過 型でのバーコードの読み取りを行えるようにすることが できる。

【0054】次に、本発明のさらに他の実施例について 図4を用いて説明する。

【0055】本実施例は、レチクル上のコードが従来例 のように搬送ロボットの搬送ハンドと上下方向に重なら ない位置に配置されている場合において、バーコードリ ーダーをレチクル搬送手段と一体状態で移動可能なよう に構成するものである。

【0056】図4の(a) および(b) に示すように、 バーコードリーダー検出部32をRθロボット21上に ブラケット24を介して一体状態で移動可能に設け、L EDなどの照明部33を、レチクル10を挟んでレチク ルバーコードリーダー検出部32に対向するようにR θ ロボット21上に設けることにより、従来例と同様に透 過型での読み取りが行える。

14

【0057】図4の(a)は、チャンバー内に配置され ているレチクルライブラリ17内に収納されているレチ 示するレチクルキャリアライブラリ54からのレチクル 10 クル10 a をRθロボット21の搬送ハンド22により 引き出している状態を示し、図4の(b)は搬送ハンド 22により吸着保持したレチクル10aをバーコードリ ーダーの検出部32の下方に位置付けて、Rhetaロボット 21上の照明部33から発せられる照明光でレチクル1 0 aのパーコード(不図示)を照射して検出部32にて バーコードを読み取っている状態を示している。このよ うに構成する本実施例においては、レチクル10a上の コードが従来例のように搬送ハンド22と上下方向に重 ならない位置に配置されている場合においても、レチク ル10aを搬送ハンド22による吸着保持することによ り、レチクル10aのバーコードを常にどの位置でも読 み取ることができ、図3に図示する実施例と同様の作用 効果を奏することができる。

> 【0058】前述した各実施例においては、コードとし て特にパーコードを用いて説明したけれども、コード検 出部にOCRやパターン解析装置などを採用することに より、文字や任意のパターンからなるコードを読み取る ようにすることもでき、また、最近普及しつつあるDa ta MatrixやQR codeなどの2次元コー ドの読み取りにおいても効果を発揮することができる。 【0059】次に、前述した基板搬送装置を組み込んだ 半導体製造装置を利用する半導体デバイスの生産システ ムについて説明する。本実施例における半導体デバイス (ICやLSI等の半導体チップ、液晶パネル、CC D、薄膜磁気へッド、マイクロマシン等)の生産システ ムは、半導体製造工場に設置された製造装置のトラブル 対応や定期メンテナンス、あるいはソフトウェアの提供 などの保守サービスを製造工場外のコンピュータネット ワークを利用して行うものである。

【0060】図5は、全体システムを示す概要図であ り、図中、101は半導体デバイスの製造装置を提供す るベンダー(装置供給メーカー)の事業所である。製造 装置の実例として、半導体製造工場で使用する各種プロ セス用の半導体製造装置、例えば、前工程用機器(露光 装置、レジスト処理装置、熱処理装置、成膜装置等)や 後工程用機器(組立装置、検査装置等)を想定してい る。事業所101内には、製造装置の保守データベース を提供するホスト管理システム108、複数の操作端末 コンピュータ110、これらを結んでイントラネットを 50 構築するローカルエリアネットワーク (LAN) 109

を備える。ホスト管理システム108は、LAN109を事業所の外部ネットワークであるインターネット10 5に接続するためのゲートウェイと、外部からのアクセスを制限するセキュリティ機能を備える。

【0061】一方、102~104は、製造装置のユー ザーとしての半導体製造メーカーの製造工場である。製 造工場102~104は、互いに異なるメーカーに属す る工場であっても良いし、同一のメーカーに属する工場 (例えば、前工程用の工場と後工程用の工場等) であっ ても良い。各工場102~104内には、それぞれ、複 10 数の製造装置106と、それらを結んでイントラネット を構築するローカルエリアネットワーク(LAN)11 1と、各製造装置106の稼働状況を監視する監視装置 としてホスト管理システム107とが設けられている。 各工場102~104に設けられたホスト管理システム 107は、各工場内のLAN111を工場の外部ネット ワークであるインターネット105に接続するためのゲ ートウェイを備える。これにより各工場のLAN111 からインターネット105を介してベンダー101側の ホスト管理システム108にアクセスが可能となり、ホ 20 スト管理システム108のセキュリティ機能によって限 られたユーザーだけがアクセスが許可となっている。具 体的には、インターネット105を介して、各製造装置 106の稼動状況を示すステータス情報(例えば、トラ ブルが発生した製造装置の症状) を工場側からベンダー 側に通知する他、その通知に対応する応答情報(例え ば、トラブルに対する対処方法を指示する情報、対処用 のソフトウェアやデータ)や、最新のソフトウェア、へ ルプ情報などの保守情報をベンダー側から受け取ること ができる。各工場102~104とベンダー101との 30 間のデータ通信および各工場内のLAN111でのデー タ通信には、インターネットで一般的に使用されている 通信プロトコル (TCP/IP) が使用される。なお、 工場外の外部ネットワークとしてインターネットを利用 する代わりに、第三者からのアクセスができずにセキュ リティの高い専用線ネットワーク(ISDN等)を利用 することもできる。また、ホスト管理システムはベンダ ーが提供するものに限らずユーザーがデータベースを構 築して外部ネットワーク上に置き、ユーザーの複数の工 場から該データベースへのアクセスを許可するようにし 40 てもよい。

【0062】また、図6は半導体デバイスの生産システムの全体システムを図5とは別の角度から切り出して表現した概要図である。前述した例では、それぞれが製造装置を備えた複数のユーザー工場と該製造装置のベンダーの管理システムとを外部ネットワークで接続して、該外部ネットワークを介して各工場の生産管理や少なくとも1台の製造装置の情報をデータ通信するものであったが、本例は、複数のベンダーの製造装置を備えた工場と該複数の製造装置のそれぞれのベンダーの管理システム

16 とを工場外の外部ネットワークで接続して、各製造装置 の保守情報をデータ通信するものである。図中、201 は製造装置ユーザー (半導体デバイス製造メーカー)の 製造工場であり、工場の製造ラインには各種プロセスを 行う製造装置、ここでは例として露光装置202、レジ スト処理装置203、成膜処理装置204が導入されて いる。なお、図6では製造工場201は1つだけ描いて いるが、実際は複数の工場が同様にネットワーク化され ている。工場内の各装置はLAN206で接続されてイ ントラネットを構成し、ホスト管理システム205で製 造ラインの稼動管理がされている。一方、露光装置メー カー210、レジスト処理装置メーカー220、成膜装 置メーカー230などベンダー(装置供給メーカー)の 各事業所には、それぞれ供給した機器の遺隔保守を行う ためのホスト管理システム211、221、231を備 え、これらは前述したように保守データベースと外部ネ ットワークのゲートウェイを備える。ユーザーの製造工 場内の各装置を管理するホスト管理システム205と各 装置のベンダーの管理システム211、221、231 とは、外部ネットワーク200であるインターネットも しくは専用線ネットワークによって接続されている。と のシステムにおいて、製造ラインの一連の製造機器の中 のどれかにトラブルが起きると、製造ラインの稼動が休 止してしまうが、トラブルが起きた機器のベンダーから インターネット200を介した遠隔保守を受けることで 迅速な対応が可能で、製造ラインの休止を最小限に抑え

【0063】半導体製造工場に設置された各製造装置 は、それぞれ、ディスプレイとネットワークインターフ ェースと記憶装置にストアされたネットワークアクセス 用ソフトウェアならびに装置動作用のソフトウェアを実 行するコンピュータを備える。記憶装置としては内蔵メ モリやハードディスク、あるいはネットワークファイル サーバーなどである。上記ネットワークアクセス用ソフ トウェアは、専用または汎用のウェブブラウザを含み、 例えば図7に一例を示すような画面のユーザーインター フェースをディスプレイ上に提供する。各工場で製造装 置を管理するオペレータは、画面を参照しながら、製造 装置の機種(401)、シリアルナンバー(402)、 トラブルの発生日や件名(403)、トラブルの緊急度 (405)、症状(406)、対処法(407)、経過 (408)等の情報を画面上の入力項目に入力する。入 力された情報は、インターネットを介して保守データベ ースに送信され、その結果の適切な保守情報が保守デー タベースから返信されディスプレイ上に提示される。ま た、ウェブブラウザが提供するユーザーインターフェー スはさらに図示のごとくハイパーリンク機能(410~ 412)を実現し、オペレータは各項目の更に詳細な情 報にアクセスしたり、ベンダーが提供するソフトウェア 50 ライブラリから製造装置に使用する最新バージョンのソ

ることができる。

フトウェアを引き出したり、工場のオペレータの参考に 供する操作ガイド(ヘルプ情報)を引き出したりするこ とができる。

【0064】次に、上記説明した生産システムを利用した半導体デバイスの製造プロセスを説明する。

【0065】図8は半導体デバイスの全体的な製造のフ ローを示す。ステップS11(回路設計)では半導体デ バイスのパターン設計を行う。ステップS12(マスク 製作)では設計したパターンを形成したマスクを製作す る。一方、ステップS13 (ウエハ製造) ではシリコン 10 等の材料を用いてウエハを製造する。ステップS14 (ウエハブロセス) は前工程と呼ばれ、上記用意したマ スクとウェハを用いて、リソグラフィ技術によってウェ ハ上に実際の回路を形成する。ステップS15 (組立) は後工程と呼ばれ、ステップS14によって作製された ウエハを用いて半導体チップ化する工程であり、アッセ ンプリ工程(ダイシング、ボンディング)、パッケージ ング工程 (チップ封入) 等の組立工程を含む。ステップ S16(検査)ではステップS15で作製された半導体 デバイスの動作確認テスト、耐久性テスト等の検査を行 20 う。とうした工程を経て半導体デバイスが完成し、とれ を出荷(ステップS17)する。前工程と後工程はそれ ぞれ専用の別の工場で行い、これらの工場毎に上記説明 した遠隔保守システムによって保守がなされる。また、 前工程工場と後工程工場との間でも、インターネットま たは専用線ネットワークを介して生産管理や装置保守の ための情報がデータ通信される。

【0066】図9は、上記ウエハプロセスの詳細なフロ ーを示す。ステップS21 (酸化) ではウエハの表面を 酸化させる。ステップS22(CVD)ではウエハ表面 30 に絶縁膜を成膜する。ステップS23 (電極形成)では ウエハ上に電極を蒸着によって形成する。ステップS2 4(イオン打込み)ではウエハにイオンを打ち込む。ス テップS25 (レジスト処理)ではウエハに感光剤を塗 布する。ステップS26(露光)では露光装置によって マスクの回路パターンをウエハに焼付露光する。ステッ プS27 (現像)では露光したウエハを現像する。ステ ップS28(エッチング)では現像したレジスト像以外 の部分を削り取る。ステップS29(レジスト剥離)で はエッチングが済んで不要となったレジストを取り除 く。これらのステップを繰り返し行うことによって、ウ エハ上に多重に回路パターンを形成する。各工程で使用 する製造機器は上記説明した遠隔保守システムによって 保守がなされているので、トラブルを未然に防ぐととも に、もしトラブルが発生しても迅速な復旧が可能で、従 来に比べて半導体デバイスの生産性を向上させることが できる。

[0067]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 レチクルやウエハ等の透明基板において、従来は配置で 50 きなかった搬送ハンドと上下方向に重なる部分へ基板情報に関するコードの配置を行うことができるため、アライメントマーク等との干渉などに対してコード配置の自由度が増し、さらには基板情報コードの容量が大きく取れるため、レチクル等の基板の管理運用の自由度を増す効果がある。

18

【0068】また、コード読み取り装置を搬送手段と一体状態で移動可能なように構成することにより、常にどの位置においても、保管状態の基板あるいは搬送中の基板のコードを読み取ることができるため、自由度が高く柔軟性があり、かつ信頼性の高い基板搬送システムを実現できる。

【0069】とのように本発明によれば、半導体製造に際して、レチクル、ウエハ等の基板やそれらを収納したカセット、キャリア等の管理、搬送システムの信頼性向上および効率化を図ることができ、さらに、半導体製造の自動化を促進し生産性の向上に貢献する。

【図面の簡単な説明】

【図1】(a)は、本発明に基づくレチクル搬送装置に おけるバーコード読み取り部の概要を示す概略図であ り、(b)は、本発明に基づくレチクル搬送装置におけ るバーコード読み取り部の側面図であり、(c)は、本 発明に基づくレチクル搬送装置においてレチクルを保持 した状態の搬送ハンドの平面図であり、特にレチクルと 搬送ハンドの関係を示す。

【図2】SMIF方式の半導体露光装置における内部でのレチクルの流れを示すための概略構成図である。

【図3】本発明に基づくレチクル搬送装置の他の実施例 を示す概略図である。

0 【図4】本発明に基づくレチクル搬送装置のさらに他の 実施例を示す概略図である。

【図5】半導体デバイスの生産システムの全体概要図である。

【図6】半導体デバイスの生産システムの他の形態を示す全体概要図である。

【図7】トラブルデータベースの入力画面のユーザーインターフェースの一例を示す図である。

【図8】半導体デバイスの製造プロセスを示すフローチャートである。

「図9」ウエハプロセスを示すフローチャートである。【図10】SMIF方式の半導体露光装置の概略図である。

【図11】SMIF方式の半導体露光装置におけるレチクルの受渡し状態を示す模式図である。

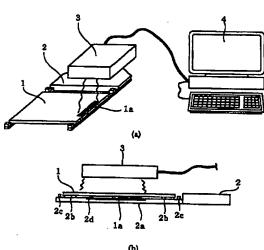
【図12】(a)は、従来のレチクル搬送装置における 透過型のバーコード読み取り部の概要を示す概略図であ り、(b)は、従来のレチクル搬送装置においてレチク ルを保持した状態の搬送ハンドの平面図であり、特にレ チクルと搬送ハンドの関係を示す。

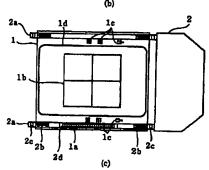
0 【符号の説明】

19

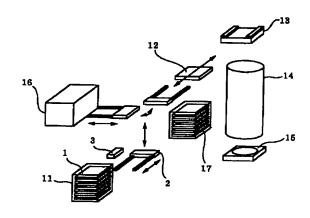
	19		20
1	レチクル (透明基板)	* 2 1	
la	バーコード	2 2	
l b	パターン	2 3	Z軸駆動部
l c	アライメントマーク	3 1	バーコードリーダー
1 d	ペリクルフレーム	3 2	検出部
2	搬送ハンド	3 3	照明部
2 a	保持アーム	5 0	レチクルSMIFポッド
2 b	吸着バッド	5 1	レチクル
2 c	ストッパー	5 2	キャリア本体
2 d	反射部	10 53	ポッドドア
3		5 4	レチクルキャリアライブラリ
4	ターミナル	5 5	搬送ロボット
	10a レチクル (透明基板)	5 6	搬送ハンド
	レチクルキャリアライブラリ	5 7	ロボット本体部
	レチクルアライメントステーション	5 8	乙軸駆動部
13	レチクルステージ	6 0	チャンバー
14	露光投影光学系	6 1	ロードポート
15	ウエハステージ	6 2	ロードポートドア
16	ゴミ検査装置	6 3	エレベータ機構部
1 7	レチクルライブラリ	20 65	レチクルライブラリ
20	搬送ロボット(基板搬送手段)	*	

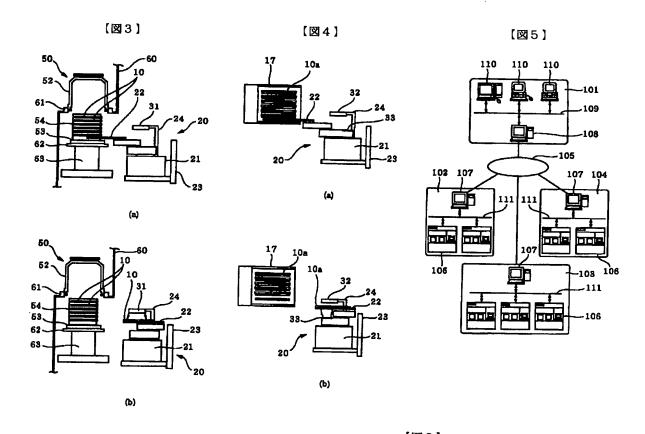
【図1】

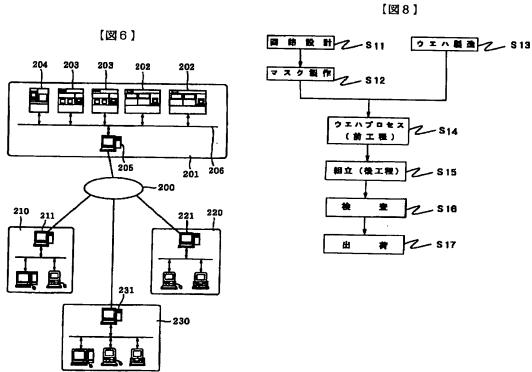




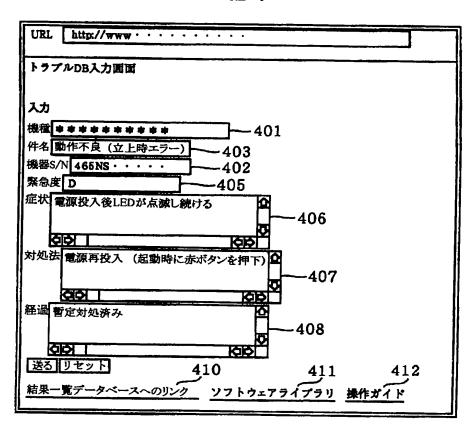
【図2】

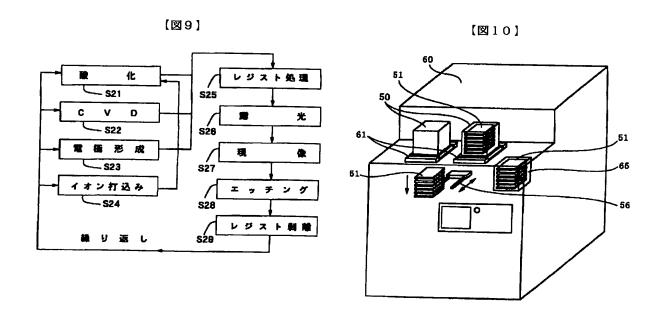




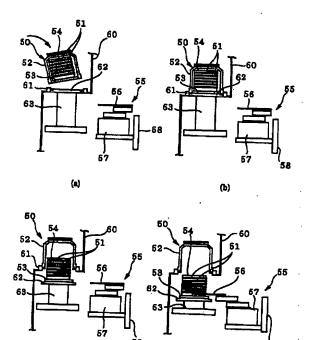


【図7】

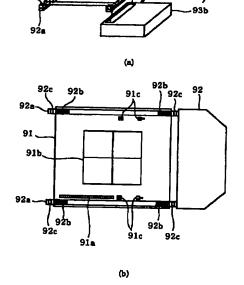




【図11】



【図12】



フロントページの続き

(51)Int.Cl.'

識別記号

HO1L 21/02

21/027

(c)

FΙ

HO1L 21/02

21/30

Z

テーマコード (参考)

502G 514D

Fターム(参考) 3F022 BB09 CC02 EE05 KK01 KK10

KK20 MM08 MM11 MM13 MM57

(d)

PP04

5F031 CA05 CA07 DA09 FA04 FA07

FA11 GA02 GA08 GA36 GA48

JA03 JA04 JA05 JA06 JA14

JA50 MA27 NA02 PA06

5F046 AA21 CD01 CD02 CD04 DD04